

# SCHEDA

## CD - CODICI

TSK - Tipo scheda	PST
LIR - Livello catalogazione	P
NCT - CODICE UNIVOCO	
NCTR - Codice Regione	03
NCTN - Numero catalogo generale	03272268
ESC - Ente schedatore	UNIMIB
ECP - Ente competente per tutela	S287

## OG - BENE CULTURALE

AMB - Ambito di tutela MiC	demoetnoantropologico
CTG - Categoria	MODELLI DIDATTICO-SCIENTIFICI
OGT - DEFINIZIONE BENE	
OGTD - Definizione	robot
OGTV - Configurazione strutturale e di contesto	bene semplice
OGD - ALTRA DEFINIZIONE/DENOMINAZIONE	
OGDT - Tipo	commerciale
OGDN - Altra definizione /denominazione	CoderBot
OGDA - Codice lingua	eng
OGDS - Note	<a href="https://www.coderbot.org/it/about.html">https://www.coderbot.org/it/about.html</a>
QNT - QUANTITA'	
QNTN	20
OGR - Disponibilità del bene	bene disponibile

## LC - LOCALIZZAZIONE GEOGRAFICO - AMMINISTRATIVA

### PVC - LOCALIZZAZIONE

PVCS - Stato	ITALIA
PVCR - Regione	Lombardia
PVCP - Provincia	MI
PVCC - Comune	Milano

### LDC - COLLOCAZIONE SPECIFICA

LDCT - Tipologia	università
LDCQ - Qualificazione	pubblica
LDCN - Denominazione attuale	Università degli Studi di Milano-Bicocca
LDCC - Complesso di appartenenza	U16
LDCU - Indirizzo	via Thomas Mann, 8
LDCM - Denominazione raccolta	RobotiCSS Lab

<b>LDCS - Specifiche</b>	Laboratorio di Robotica per le Scienze Cognitive e Sociali, IV° piano, stanza 4033
<b>ACB - ACCESSIBILITA' DEL BENE</b>	
<b>ACBA - Accessibilità</b>	sì
<b>GE - GEOREFERENZIAZIONE</b>	
<b>GEI - Identificativo Geometria</b>	1
<b>GEL - Tipo di localizzazione</b>	localizzazione fisica
<b>GET - Tipo di georeferenziazione</b>	georeferenziazione puntuale
<b>GEP - Sistema di riferimento</b>	WGS84
<b>GEC - COORDINATE</b>	
<b>GECX - Coordinata x</b>	9.208588
<b>GECY - Coordinata y</b>	45.524720
<b>GPT - Tecnica di georeferenziazione</b>	rilievo da cartografia con sopralluogo
<b>GPM - Metodo di posizionamento</b>	posizionamento esatto
<b>GPB - BASE CARTOGRAFICA</b>	
<b>GPBB - Descrizione sintetica</b>	Google maps
<b>GPBT - Data</b>	2022
<b>DT - CRONOLOGIA</b>	
<b>DTZ - CRONOLOGIA GENERICA</b>	
<b>DTZG - Fascia cronologica /periodo</b>	sec. XXI
<b>DTS - CRONOLOGIA SPECIFICA</b>	
<b>DTSI - Da</b>	2017
<b>DTSF - A</b>	2017
<b>DTM - Motivazione/fonte</b>	copyright
<b>DA - DATI ANALITICI</b>	
<b>DES - Descrizione</b>	Robot a forma di piccolo veicolo dotato di telecamera, sensori di distanza, un microfono e un altoparlante. Realizzato in varie versioni, per materiali diversi: legno, plexiglass, cartone, e motori: dc e servo. Può muoversi nello spazio ed emettere suoni e parole. Tramite i suoi algoritmi di visione artificiale può riconoscere oggetti e volti. Può essere programmato per reagire in vario modo agli stimoli circostanti. È orientato ad attività di “tinkering” essendo basato su scheda Raspberry PI. Disegnato da Roberto Previtera. Fonte: <a href="https://roboticss.formazione.unimib.it/coderbot/">https://roboticss.formazione.unimib.it/coderbot/</a> (ultimo accesso 28 febbraio 2023)
<b>NSC - Notizie storico-critiche</b>	CoderBot è un robot orientato alla didattica che può essere programmato da bambini dai 6 anni in poi. CoderBot è un progetto libero e Open Source rilasciato sotto i termini della licenza GNU /GPL2. CoderBot.org è distribuito con licenza cc-by-sa.
<b>MT - DATI TECNICI</b>	
<b>MTC - MATERIA E TECNICA</b>	
<b>MTCM - Materia</b>	legno
<b>MTCT - Tecnica</b>	assemblaggio
<b>MTC - MATERIA E TECNICA</b>	

<b>MTCM - Materia</b>	plastica
<b>MTCT - Tecnica</b>	assemblaggio
<b>MTC - MATERIA E TECNICA</b>	
<b>MTCM - Materia</b>	plexiglass
<b>MTCT - Tecnica</b>	assemblaggio
<b>MIS - MISURE</b>	
<b>MISZ - Tipo di misura</b>	altezzaxlunghezzaxlarghezza
<b>MISU - Unità di misura</b>	cm
<b>MISM - Valore</b>	16x17.5x15
<b>CO - CONSERVAZIONE E INTERVENTI</b>	
<b>STC - STATO DI CONSERVAZIONE</b>	
<b>STCC - Stato di conservazione</b>	buono
<b>TU - CONDIZIONE GIURIDICA E PROVVEDIMENTI DI TUTELA</b>	
<b>CDG - CONDIZIONE GIURIDICA</b>	
<b>CDGG - Indicazione generica</b>	proprietà Ente pubblico non territoriale
<b>CDGS - Indicazione specifica</b>	Università degli Studi di Milano-Bicocca
<b>CDGI - Indirizzo</b>	Piazza dell'Ateneo Nuovo, 1 - 20126 Milano (MI)
<b>BPT - Provvedimenti di tutela - sintesi</b>	no
<b>DO - DOCUMENTAZIONE</b>	
<b>FTA - DOCUMENTAZIONE FOTOGRAFICA</b>	
<b>FTAN - Codice identificativo</b>	SF_R_03272268
<b>FTAX - Genere</b>	documentazione allegata
<b>FTAP - Tipo</b>	fotografia digitale (file)
<b>FTAF - Formato</b>	jpg
<b>FTAA - Autore</b>	Barbieri, Lara Maria Rosa
<b>FTAD - Riferimento cronologico</b>	2022
<b>FTAK - Nome file originale</b>	SF_R_03272268.jpg
<b>FTA - DOCUMENTAZIONE FOTOGRAFICA</b>	
<b>FTAN - Codice identificativo</b>	SF_R_03272268_01
<b>FTAX - Genere</b>	documentazione allegata
<b>FTAP - Tipo</b>	fotografia digitale (file)
<b>FTAF - Formato</b>	jpg
<b>FTAA - Autore</b>	Barbieri, Lara Maria Rosa
<b>FTAD - Riferimento cronologico</b>	2022
<b>FTAK - Nome file originale</b>	SF_R_03272268_01.jpg
<b>FTA - DOCUMENTAZIONE FOTOGRAFICA</b>	
<b>FTAN - Codice identificativo</b>	SF_R_03272268_02
<b>FTAX - Genere</b>	documentazione allegata

<b>FTAP - Tipo</b>	fotografia digitale (file)
<b>FTAF - Formato</b>	jpg
<b>FTAA - Autore</b>	Barbieri, Lara Maria Rosa
<b>FTAD - Riferimento cronologico</b>	2022
<b>FTAK - Nome file originale</b>	SF_R_03272268_02.jpg
<b>AD - ACCESSO AI DATI</b>	
<b>ADS - SPECIFICHE DI ACCESSO AI DATI</b>	
<b>ADSP - Profilo di accesso</b>	1
<b>ADSM - Motivazione</b>	scheda contenente dati liberamente accessibili
<b>CM - CERTIFICAZIONE E GESTIONE DEI DATI</b>	
<b>CMP - REDAZIONE E VERIFICA SCIENTIFICA</b>	
<b>CMPD - Anno di redazione</b>	2022
<b>CMPN - Responsabile ricerca e redazione</b>	Barbieri, Lara Maria Rosa
<b>RSR - Referente verifica scientifica</b>	Capurro, Rita
<b>FUR - Funzionario responsabile</b>	Bentivoglio Ravasio, Raffaella
<b>RVM - TRASCRIZIONE PER INFORMATIZZAZIONE</b>	
<b>RVMD - Anno di trascrizione /informatizzazione</b>	2022
<b>RVME - Ente/soggetto responsabile</b>	Università degli Studi di Milano-Bicocca
<b>RVMN - Operatore</b>	Barbieri, Lara Maria Rosa